

## 电机或风扇转速测量与PWM调速控制模块 RS485通讯 IBFKJ155

### 产品特点:

- 电机转速测量转标准Modbus RTU协议
- 输出一路PWM信号可以用来控制电机转速
- 转速脉冲输入支持PNP和NPN输入
- 自动测量输入的脉冲频率
- 可以设置电机的每转脉冲数自动换算转速
- 通过RS-485接口可以设置PWM的频率和占空比
- 宽电源供电范围: 8 ~ 32VDC
- 可靠性高, 编程方便, 易于应用
- 标准DIN35导轨安装, 方便集中布线
- 用户可编程设置模块地址、波特率等

### 典型应用:

- 工业四线风扇测量与控制
- 空调风扇控制
- 电机测量与控制
- 舵机控制
- 接近开关脉冲信号测量
- 转速信号远传到工控机
- 智能工厂与工业物联网



图1 IBFKJ155 模块外观图

### 产品概述:

IBFKJ155产品实现传感器和主机之间的信号采集, 用来采集电机转速和控制PWM电机。IBFKJ155系列产品可应用在 RS-485总线工业自动化控制系统, 自动化机床, 工业机器人, 三坐标定位系统, 位移测量, 行程测量, 角度测量, 转速测量, 流量测量, 产品计数等等。

产品包括信号采集, 脉冲信号捕捉, 信号转换和RS-485串行通信。每个串口最多可接255只 IBFKJ155系列模块, 通讯方式采用ASCII码通讯协议或MODBUS RTU通讯协议, 波特率可由代码设置, 能与其他厂家的控制模块挂在同一RS-485总线上, 便于计算机编程。

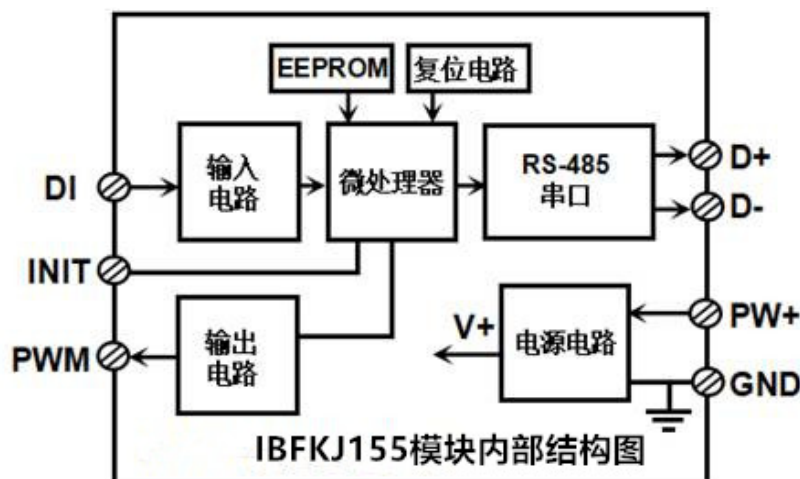


图2 IBFKJ155 模块内部框图



IBFKJ155系列产品是基于单片机的智能监测和控制系统，所有的用户设定的地址，波特率，数据格式，奇偶校验状态等配置信息都储存在非易失性存储器EEPROM里。

IBFKJ155系列产品按工业标准设计、制造，信号输入 / 输出之间不隔离，抗干扰能力强，可靠性高。工作温度范围- 45℃~+85℃。

### 功能简介：

IBFKJ155远程I/O模块，可以用来测量电机转速信号，同时可以输出PWM信号控制电机。

#### 1、信号输入

1 路转速信号输入，可接干接点和湿接点，通过命令设置输入类型。

#### 2、信号输出

1 路 PWM 信号输出，输出高电平约等于电源电压，低电平为 0V。

#### 3、通讯协议

通讯接口： 1 路标准的 RS-485 通讯接口。

通讯协议：支持两种协议，命令集定义的字符协议和 MODBUS RTU 通讯协议。模块自动识别通讯协议，  
能实现与多种品牌的 PLC、RTU 或计算机监控系统进行网络通讯。

数据格式：10 位。1 位起始位，8 位数据位，1 位停止位。无校验。

通讯地址（0~255）和波特率（2400、4800、9600、19200、38400、57600 、115200bps）均可设定；通讯  
网络最长距离可达 1200 米，通过双绞屏蔽电缆连接。

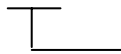
通讯接口高抗干扰设计，±15KV ESD 保护，通信响应时间小于 100ms。

#### 4、抗干扰

可根据需要设置奇偶校验。模块内部有瞬态抑制二极管，可以有效抑制各种浪涌脉冲，保护模块，内部的数字滤波，也可以很好的抑制来自电网的工频干扰。

### 产品选型：

**IBFKJ155 -** □



通讯接口

**485:** 输出为 RS-485 接口

选型举例： 型号：**IBFKJ155 - 485** 表示输出为 RS-485 接口

### IBFKJ155通用参数：

(typical @ +25℃, Vs为24VDC)

输入类型： 转速脉冲信号输入。

低电平： 输入 < 1V

高电平： 输入 3.5 ~ 30V

频率范围 0-50KHz。

输入电阻： 30KΩ

输出类型： PWM 信号输出，NPN 输出，内部有 10K 的上拉电阻连到电源正。

低电平（0）： 0V

高电平（1）： 约等于电源电压。

通 讯： 协议 RS-485 标准字符协议 和 MODBUS RTU通讯协议

波特率（2400、4800、9600、19200、38400、57600 、115200bps）可软件选择

地址（0~255）可软件选择

通讯响应时间： 100 ms 最大

工作电源： +8 ~ 32VDC 宽供电范围，内部有防反接和过压保护电路



功率消耗： 小于1W  
工作温度： - 45 ~ +80℃  
工作湿度： 10 ~ 90% (无凝露)  
存储温度： - 45 ~ +80℃  
存储湿度： 10 ~ 95% (无凝露)  
外形尺寸： 106 mm x 59mm x 24mm

引脚定义：

引脚	名 称	描 述	引脚	名 称	描 述
1	PW+	电源正端	5	INIT	初始状态设置
2	GND	电源负端	6	PWM	PWM 信号输出端
3	DATA+	RS-485 信号正端	7	NC	空脚
4	DATA-	RS-485 信号负端	8	DI	DI 信号输入端

表1 引脚定义

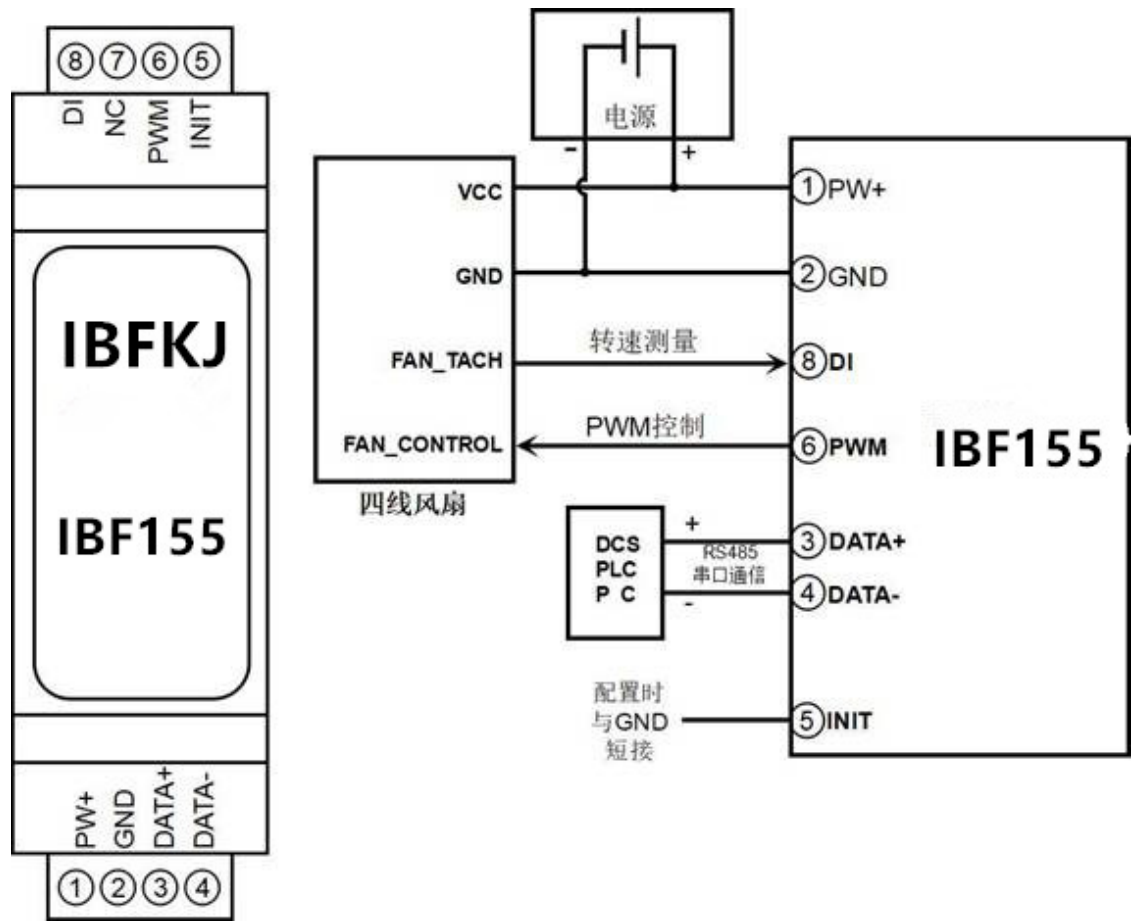


图 3 IBFKJ155 模块接线图

注 1：出厂默认是关闭 DI 输入的內部上拉的，如果是輸入是 NPN 传感器、干接点或者开关，需要打开内部上拉电阻，40082 寄存器设置为 1，或者发送字符命令**\$01Q1**。其他如带上拉电阻的 NPN 型传感器，PNP 型传感器，推挽式传感器，TTL 电平等等可以直接使用。如果要关闭内部上拉电阻，40082 寄存器设置为 0，或者发送字符命令**\$01Q0**



## 字符协议命令集:

模块的出厂初始设置,如下所示:

地址代码为 **01**

波特率 **9600 bps**

无校验

如果使用 RS-485 网络,必须分配一个不重复的地址代码,地址代码取值为 16 进制数在 00 和 FF 之间,由于新模块的地址代码都是一样的,他们的地址将会和其他模块矛盾,所以当你组建系统时,你必须重新配置每一个 IBFKJ155 模块地址。可以在接好 IBFKJ155 模块电源线和 RS485 通讯线后,通过配置命令来修改 IBFKJ155 模块的地址。波特率,奇偶校验也需要根据用户的要求而调整。

让模块进入缺省状态的方法:

IBFKJ155 模块都有一个特殊的标为 INIT 的管脚。将 INIT 管脚短路接到 GND 管脚后,再接通电源,此时模块进入缺省状态。在这个状态时,模块的配置如下:

地址代码为 **00**

波特率 **9600 bps**

无校验

在不确定某个模块的具体配置时,也可以将 INIT 管脚短路接到 GND 管脚,再接通电源,使模块进入缺省状态,再对模块进行重新配置。

字符协议命令由一系列字符组成,如首码、地址ID,变量组成。

注意: 1、在一些情况下,许多命令用相同的命令格式。要确保你用的地址在一个命令中是正确的,假如你用错误的地址,而这个地址代表着另一个模块,那么命令会在另一个模块生效,因此产生错误。

2、必须用大写字母输入命令。

### 1、读取 DI 输入开关状态命令

说明:从模块中读回 DI 输入开关量状态。

命令格式: **#AA**

参数说明: # 分界符。十六进制为 23H

**AA** 模块地址,取值范围 00~FF(十六进制)。出厂地址为01,转换成十六进制为每个字符的ASCII码。如地址01换成十六进制为30H和31H。

应答格式: > **C (cr)** 命令有效。

**?01(cr)** 命令无效或非法操作。

参数说明: > 分界符。十六进制为 3EH

**C** 代表读取到的输入开关状态, 1 个数,

值为 0: 输入低电平; 值为 1: 输入高电平

**(cr)** 结束符,上位机回车键,十六进制为 0DH。

应用举例: 用户命令(字符格式) **#01**

模块应答(字符格式) **>1(cr)**

说明:模块输入开关状态是 **1**, 高电平

### 2、读 DI 输入频率命令

说明:读取 DI 输入的频率。

命令格式: **#AA3**

**AA** 模块地址,取值范围 00~FF(十六进制)。出厂地址为01,转换成十六进制为每个字符的ASCII码。如地址01换成十六进制为30H和31H。

**3** 表示读输入频率命令。

应答格式: **!AAAAAA.AA (cr)**



应用举例： 用户命令（字符格式） **#013**  
模块应答（字符格式） **!001000.00(cr)**  
说 明：DI 的输入频率值为 1KHz。

### 3、读取 DI 输入转速命令

说 明：读取 DI 输入的转速

命令格式：**#AA8**

**AA** 模块地址，取值范围 00~FF(十六进制)。出厂地址为01，转换成十六进制为每个字符的ASCII码。如地址01换成十六进制为30H和31H。

**8** 表示读输入转速命令。

应答格式：**!+AAAAA(cr)**

应用举例： 用户命令（字符格式） **#018**  
模块应答（字符格式） **!000100(cr)**  
说 明：DI0 通道的输入转速值 100 转。

### 4、读输出的 PWM 命令

说 明：读取 DO 输出的 PWM，也可以读复位 PWM 值。

命令格式：**#AA4** 读 DO 输出的 PWM 值

参数说明：**AA** 模块地址，取值范围 00~FF(十六进制)。出厂地址为01，转换成十六进制为每个字符的ASCII码。如地址01换成十六进制为30H和31H。

应答格式：**!AAA.AA(cr)**

命令格式：**#AA4S** 读 DO 输出的复位 PWM 值

应答格式：**!AAA.AA(cr)**

应用举例： 用户命令（字符格式） **#014**  
模块应答（字符格式） **!050.00(cr)**  
说 明：通道 0 的 PWM 值为 50%。

### 5、设置输出的 PWM 命令

说 明：设置输出的 PWM 值或者设置复位的 PWM 值，出厂默认设置为 050.00。

命令格式：**#AA5AAA.AA** 设置输出的 PWM 值

参数说明：**AA** 模块地址，取值范围 00~FF(十六进制)。出厂地址为01，转换成十六进制为每个字符的ASCII码。如地址01换成十六进制为30H和31H。

**AAA.AA** 设置输出的PWM值，取值范围 **000.00~100.00**

应答格式：**!AA(cr)** 表示设置成功

命令格式：**#015SAAA.AA** 设置输出的复位 PWM 值

应答格式：**!AA(cr)** 表示设置成功

应用举例 1： 用户命令（字符格式） **#015050.00**  
模块应答（字符格式） **!01(cr)**  
说 明：设置输出的 PWM 值为 50%。

应用举例 2： 用户命令（字符格式） **#015S050.00**  
模块应答（字符格式） **!01(cr)**  
说 明：设置输出的复位 PWM 值为 50%。

### 6、读输出的 PWM 的频率命令

说 明：读取输出的 PWM 频率，也可以读输出复位 PWM 频率。



命令格式: **#AA6** 读输出的 PWM 频率

参数说明: **AA** 模块地址, 取值范围 00~FF(十六进制)。出厂地址为01, 转换成十六进制为每个字符的ASCII码。如地址01换成十六进制为30H和31H。

应答格式: **!AAAAA(cr)** AAAAA 代表输出的 PWM 频率

命令格式: **#AA6S** 读输出的复位 PWM 值

应答格式: **!AAAAA(cr)** AAAAA 代表输出的复位频率

应用举例 1: 用户命令 (字符格式) **#016**

模块应答 (字符格式) **!01000(cr)**

说 明: 输出的 PWM 频率为 1KHz。

应用举例 2: 用户命令 (字符格式) **#016S**

模块应答 (字符格式) **!00100 (cr)**

说 明: 输出的 PWM 复位频率为 100Hz。

## 7、设置输出的 PWM 频率命令

说 明: 设置输出的 PWM 频率或者设置复位的 PWM 频率。范围 00001~65535Hz, 出厂默认设置为 01000。

命令格式: **#AA7AAAAA** 表示设置输出的 PWM 频率。

参数说明: **AA** 模块地址, 取值范围 00~FF(十六进制)。出厂地址为01, 转换成十六进制为每个字符的ASCII码。如地址01换成十六进制为30H和31H。

**(cr)** 结束符, 上位机回车键, 十六进制为 0DH。

应答格式: **!AA(cr)** 表示设置成功

命令格式: **#AA7SAAAAA** 表示设置输出的 PWM 复位频率。

应答格式: **!AA(cr)** 表示设置成功

应用举例 1: 用户命令 (字符格式) **#01700100**

模块应答 (字符格式) **!01(cr)**

说 明: 设置输出的 PWM 频率为 100Hz。

应用举例 2: 用户命令 (字符格式) **#017S00500**

模块应答 (字符格式) **!01(cr)**

说 明: 设置输出的复位 PWM 频率为 500Hz。

## 8、设置 PWM 输出取反命令

说 明: 设置 PWM 输出是否要高低电平取反后输出。出厂默认设置为 0。

命令格式: **\$AA3B** 设置 PWM 输出是否取反命令。

参数说明: **AA** 模块地址, 取值范围 00~FF(十六进制)。出厂地址为01, 转换成十六进制为每个字符的ASCII码。如地址01换成十六进制为30H和31H。

应答格式: **!AA(cr)** 表示设置成功

参数说明: **B** 代表是否取反, 值为 0: PWM 正常输出; 值为 1: PWM 取反输出

应用举例: 用户命令 (字符格式) **\$0130**

模块应答 (字符格式) **!01(cr)**

说 明: 设置 PWM 正常输出。

## 9、读取 PWM 输出是否取反命令

说 明: 读取 PWM 输出是否有设置取反。

命令格式: **\$AA4** 读取 PWM 输出是否取反命令。

参数说明: **AA** 模块地址, 取值范围 00~FF(十六进制)。出厂地址为01, 转换成十六进制为每个字符的ASCII码。如地址01换成十六进制为30H和31H。

应答格式: **!B(cr)** 表示 PWM 输出是否有设置取反



参数说明: **B** 代表是否取反, 值为 0: PWM 正常输出; 值为 1: PWM 取反输出

应用举例: 用户命令 (字符格式) **\$014(cr)**

模块应答 (字符格式) **! 1(cr)**

说明: 值为 1 表示 PWM 取反后输出。

### 10、设置 DI 输入的每转脉冲数

说明: 设置 DI 输入的每转脉冲数。根据接入 DI 的设备参数来设定, 出厂默认值为 1000, 设置正确的脉冲数后才可以读出 DI 转速。

命令格式: **\$AA7AAAAA** 设置DI输入的每转脉冲数。**AAAAA**代表脉冲数, 如1000, 800或者600等。

参数说明: **AA** 模块地址, 取值范围 00~FF(十六进制)。出厂地址为01, 转换成十六进制为每个字符的ASCII码。如地址01换成十六进制为30H和31H。

应答格式: **! AA(cr)** 表示设置成功

应用举例: 用户命令 (字符格式) **\$01700300**

模块应答 (字符格式) **! 01(cr)**

说明: 设置 DI 输入的每转脉冲数为 300。

### 11、读取 DI 输入的每转脉冲数

说明: 读取 DI 输入的每转脉冲数。

命令格式: **\$AA8** 读取 DI 输入的每转脉冲数。

参数说明: **AA** 模块地址, 取值范围 00~FF(十六进制)。出厂地址为01, 转换成十六进制为每个字符的ASCII码。如地址01换成十六进制为30H和31H。

应答格式: **! AAAAA (cr)** 表示 DI 输入的每转脉冲数。

应用举例: 用户命令 (字符格式) **\$018**

模块应答 (字符格式) **! 01000 (cr)**

说明: DI 输入的的每转脉冲数都是 1000。

### 12、设置 DI 的上拉开关

说明: 设置 DI 的上拉开关, 出厂默认值为 0 (DI 关闭上拉功能)。

命令格式: **\$01QX**

参数说明: **Q** 设置DI的上拉开关命令。

**X** 0: DI关闭上拉电压; 1: DI接通上拉电压。

应答格式: **! 01(cr)** 表示设置成功

应用举例: 用户命令 (字符格式) **\$01Q1**

模块应答 (字符格式) **! 01(cr)**

说明: 设置 DI 接通上拉电压。DI 是 NPN 输入时可以设置为接通 DI 上拉电压。

### 13、配置 IBFKJ155 模块命令

说明: 对一个 IBFKJ155 模块设置地址, 波特率, 奇偶校验。配置信息储存在非易失性存储器 EEPROM 里。

命令格式: **%AANNTTCCFF**

参数说明: **%** 分界符。

**AA** 模块地址, 取值范围 00~FF(十六进制)。

**NN** 代表新的模块 16 进制地址, 数值 NN 的范围从 00 到 FF。

**TT** 用 16 进制代表类型编码。IBFKJ155 产品必须设置为 00。

**CC** 用 16 进制代表波特率编码。



波特率代码	波特率
04	2400 baud
05	4800 baud
06	9600 baud
07	19200 baud
08	38400 baud
09	57600 baud
0A	115200 baud

表 2 波特率代码

**FF** 用 16 进制的 8 位代表奇偶校验。

00: 无校验

10: 奇校验

20: 偶校验

应答格式: **!AA(cr)** 命令有效。

**?AA(cr)** 命令无效或非法操作,或在改变波特率或校验和前,没有安装配置跳线。

参数说明: **!** 分界符,表示命令有效。

**?** 分界符,表示命令无效。

**AA** 代表输入模块地址

**(cr)** 结束符,上位机回车键,十六进制为 0DH。

其他说明:假如你第一次配置模块,AA=00、NN 等于新的地址。

假如格式错误或通讯错误或地址不存在,模块不响应。

应用举例: 用户命令 **%0011000600**

模块应答 **!11(cr)**

说明: **%** 分界符。

**00** 表示你想配置的IBFKJ155模块原始地址为00H。

**11** 表示新的模块 16 进制地址为 11H。

**00** 类型代码,IBFKJ155 产品必须设置为 00。

**06** 表示波特率 9600 baud。

**00** 表示无校验。

#### 14、读配置状态命令

说明:对指定一个 IBFKJ155 模块读配置。

命令格式: **\$AA2**

参数说明: **\$** 分界符。

**AA** 模块地址,取值范围 00~FF(十六进制)。

**2** 表示读配置状态命令

**(cr)** 结束符,上位机回车键,十六进制为 0DH。

应答格式: **!AATTCCFF(cr)** 命令有效。

**?AA(cr)** 命令无效或非法操作。

参数说明: **!** 分界符。

**AA** 代表输入模块地址。

**TT** 代表类型编码。

**CC** 代表波特率编码。见表 2

**FF** 表示校验





**(cr)** 结束符，上位机回车键，十六进制为 0DH。

其他说明：假如格式错误或通讯错误或地址不存在，模块不响应。

应用举例： 用户命令 **\$012**

模块应答 **!01000600(cr)**

说明：! 分界符。

**01** 表示IBFKJ155模块地址为01H。

**00** 表示输入类型代码。

**06** 表示波特率 9600 baud。

**00** 表示无校验。

#### 15、设置以上字符命令设置的所有参数恢复出厂设置。

说明：设置模块用以上字符命令设置的参数恢复为出厂设置，完成后模块自动重启。

命令格式：**\$AA900** 设置参数恢复出厂设置。

参数说明：**AA** 模块地址，取值范围 00~FF(十六进制)。出厂地址为01，转换成十六进制为每个字符的ASCII码。如地址01换成十六进制为30H和31H。

**(cr)** 结束符，上位机回车键，十六进制为 0DH。

应答格式：**!AA(cr)** 表示设置成功，模块会自动重启。

应用举例： 用户命令（字符格式） **\$01900**

模块应答（字符格式） **! 01(cr)**

说明：参数恢复出厂设置。



## Modbus RTU 通讯协议：

模块的出厂初始设置，如下所示：

**Modbus 地址为 01**

**波特率 9600 bps**

**数据格式：10 位。1 位起始位，8 位数据位，1 位停止位。无校验。**

### 让模块进入缺省状态的方法：

IBFKJ155模块都有一个特殊的标为INIT的管脚。将INIT管脚短路接到GND管脚后，再接通电源，此时模块进入缺省状态。在这个状态时，模块暂时恢复为默认的状态：地址为01，波特率为9600。在不确定某个模块的具体配置时，用户可以查询地址和波特率的寄存器40201-40202，得到模块的实际地址和波特率，也可以跟据需要修改地址和波特率。

支持Modbus RTU通讯协议，命令格式按照标准Modbus RTU通讯协议。



## IBFKJ155的寄存器地址说明（支持功能码03，06和16的寄存器）

地址 4X(PLC)	地址 (PC, DCS)	数据内容	属性	数据说明
40001	0	DO 输出的 PWM 值	读/写	PWM 输出值, 16 位整数, 范围 0 ~ 10000 表示 PWM 占空比 0% ~ 100%
40002	1	DO 输出的 PWM 频率	读/写	PWM 输出频率, 16 位无符号整数, 范围 1 ~ 65535 Hz
40003	2	DI 输入的转速	只读	测量到的转速, 16 位无符号整数。 转速是根据寄存器 40012 设定的脉冲数 换算得到。单位 r/min
40004	3	DI 输入的频率	只读	输入的脉冲频率, 16 位无符号整数, 单位 Hz
40005~40006	4~5	DI 输入的频率	只读	输入的脉冲频率, 32 位浮点数, 存储顺序为 CDAB。单位 Hz 如果不支持浮点数, 需要读整数请查看 40004 寄存器
40007	6	DI 输入的电平状态	只读	0 表示低电平输入, 1 表示高电平输入
40008	7	DO 输出 PWM 是否 取反	读/写	0 表示 PWM 正常输出, (默认值为 0) 1 表示 PWM 取反后输出
40009	8	模块上电后 DO 自动 输出的 PWM 值	读/写	16 位整数, 范围 0 ~ 10000 (默认值为 5000)
40010	9	模块上电后 DO 自动 输出的 PWM 频率值	读/写	16 位整数, 范围 1 ~ 65535 Hz (默认值为 1000)
40011	10	DI 输入的上拉开关	读/写	0: DI 关闭上拉电压; (默认值为 0) 1: DI 接通上拉电压。
40012	11	DI 输入的每转脉冲 数	读/写	无符号整数 (出厂默认值为 1000), 根 据实际每转一圈产生的脉冲数来设定, 设置后寄存器 40003 就是对应的转速。
40089	88	参数恢复出厂设置	读/写	设置为 FF00, 则模块所有寄存器的参数 恢复为出厂设置, 完成后模块自动重启
40201	200	模块地址	读/写	整数, 重启后生效, 范围 0x0000-0x00FF
40202	201	波特率	读/写	整数, 重启后生效, 范围 0x0004-0x000A 0x0004 = 2400 bps, 0x0005 = 4800 bps 0x0006 = 9600 bps, 0x0007 = 19200 bps 0x0008 = 38400 bps, 0x0009 = 57600 bps 0x000A = 115200bps
40203	202	奇偶校验	读/写	整数, 重启后生效 0: 无校验 1: 奇校验 2: 偶校验
40211	210	模块名称	只读	高位: 0x01 低位: 0x55

表 5 Modbus Rtu 寄存器说明



通讯举例 1：假如模块地址为 01，以 16 进制发送：**010300100002C5CE**，即可取得寄存器的数据。

01	03	00	10	00	02	C5	CE
模块地址	读保持寄存器	寄存器地址高位	寄存器地址低位	寄存器数量高位	寄存器数量低位	CRC 校验低位	CRC 校验高位

假如模块回复：**010304CA90FFFFC476**即读到的数据为 0xFFFFCA90，换成 10 进制为-13680，即表明现在编码器 0 的计数值为-13680。

01	03	04	CA	90	FF	FF	C4	76
模块地址	读保持寄存器	数据的字节数	数据 1 高位	数据 1 低位	数据2高位	数据2低位	CRC 校验低位	CRC 校验高位

通讯举例 2：假如模块地址为 01，以 16 进制发送：**010300200002C5C1**，即可取得寄存器的数据。

01	03	00	20	00	02	C5	C1
模块地址	读保持寄存器	寄存器地址高位	寄存器地址低位	寄存器数量高位	寄存器数量低位	CRC 校验低位	CRC 校验高位

假如模块回复：**010304CA90FFFFC476**即读到的数据为 0xFFFFCA90，换成 10 进制为 4294953616，即表明现在通道 A0 的计数值为 4294953616。

01	03	04	CA	90	FF	FF	C4	76
模块地址	读保持寄存器	数据的字节数	数据 1 高位	数据 1 低位	数据2高位	数据2低位	CRC 校验低位	CRC 校验高位

通讯举例 3：假如模块地址为 01，以 16 进制发送：**01060043000AF819**，即清零编码器 0 的计数值。

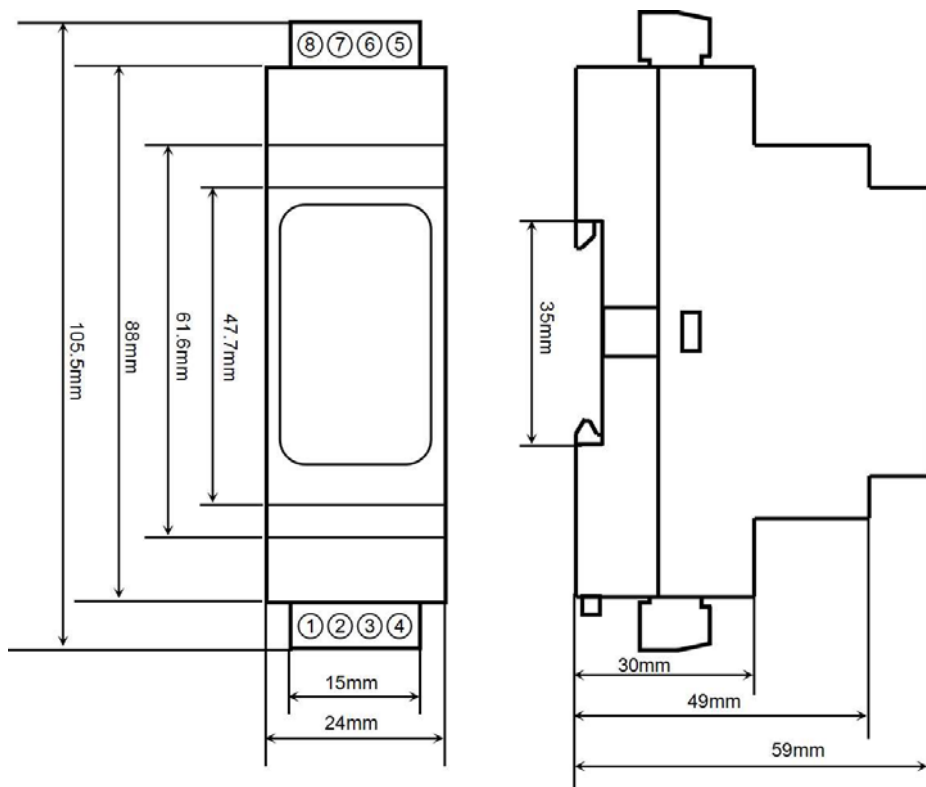
01	06	00	43	00	0A	F8	19
模块地址	写单个保持寄存器	寄存器地址高位	寄存器地址低位	数据高位	数据低位	CRC 校验低位	CRC 校验高位

假如模块回复：**01060043000AF819**即表示设置成功，编码器0的计数值修改为0。

01	06	00	43	00	0A	F8	19
模块地址	写单个保持寄存器	寄存器地址高位	寄存器地址低位	数据高位	数据低位	CRC 校验低位	CRC 校验高位



外形尺寸: (单位: mm)



可以安装在标准 DIN35 导轨上

### 保修:

本产品自售出之日起两年内,凡用户遵守贮存、运输及使用要求,而产品质量低于技术指标的,可以返厂免费维修。因违反操作规定和要求而造成损坏的,需交纳器件费用和维修费。

### 版权:

版权 © 2024 深圳市贝福科技有限公司。

如未经许可,不得复制、分发、翻译或传输本说明书的任何部分。本说明书如有修改和更新,恕不另行通知。

### 商标:

本说明书提及的其他商标和版权归各自的所有人所有。

版本号: V1.0

日期: 2024 年 03 月